



1 / 3
21.05.2024



- Synchronisierter Sechs-Kanal-Ausgang
- Sensor-Hub-Funktion, um Daten von zusätzlichen externen Sensoren zu sammeln
- Eingebauter intelligenter FIFO mit bis zu 9kB
- Programmierbare Finite State Machine zur Verarbeitung der Daten von Beschleunigungsmesser, Gyroskop und externen Sensoren zu verarbeiten
- Maschinelner Kern
- Smarte eingebettete Funktionen und Interrupts: Neigungserkennung, freier Fall, Aufwachen, 6D/4D Orientierung, Klick und Doppelklick
- Eingebauter Schrittzähler, Schrittdetektor und Zähler
- Eingebauter Temperatursensor
- I2C Adresse: **0x6B** (Standard), **0x6A** (alternativ)
- MMC5983MA Magnetometer
 - 2.8V bis 3.6V Versorgungsspannung
 - 1µA Ausschaltstrom
 - Vollständig integrierter 3-Achsen-Magnetsensor
 - Dynamischer Bereich und Genauigkeit:
 - ±8G FSR
 - 18bits Betrieb
 - 0,4mG Gesamt-Effektivwert-Rauschen
 - Ermöglicht eine Kursgenauigkeit von ±0,5°
 - Max. Ausgangsdatenrate von 1000Hz
 - On-Chip-Empfindlichkeitskompensation
 - On-Chip-Temperatursensor
 - I2C Adresse: **0x30**
- 2x Qwiic Horizontal Steckverbinder

Dokumente:

- [Schaltplan](#)
- [Eagle-Dateien](#)
- [Platinenabmessungen](#)
- [Anschlussanleitung](#)
- Datenblätter
 - [ISM330DHCX](#)
 - [MMC5983MA](#)
- Arduino-Bibliotheken
 - [6DoF IMU ISM330DHCX](#)
 - [MMC5983MA Magnetometer](#)
- [GitHub Hardware Repo](#)

Weitere Bilder:



