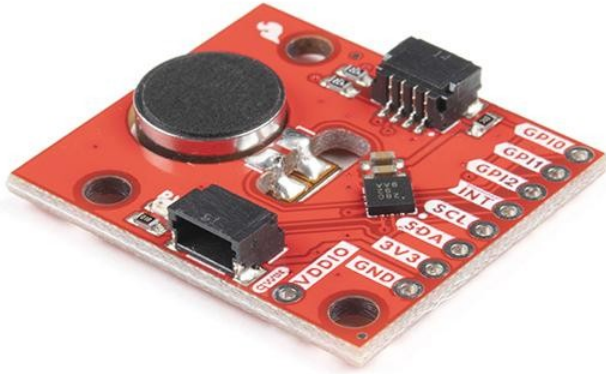


## SparkFun Qwiic - Haptischer Treiber, DA7280



|                         |           |
|-------------------------|-----------|
| <b>Artikel-Nr.:</b>     | ROB-17590 |
| <b>Hersteller:</b>      | SparkFun  |
| <b>Herkunftsland:</b>   | USA       |
| <b>Zolltarifnummer:</b> | 85423190  |
| <b>Gewicht:</b>         | 0.005 kg  |



Der SparkFun Qwiic Haptic Driver enthält einen kleinen Vibrationsmotor mit Linear Resonant Actuator (LRA) und den Motortreiber-IC DA7280 von Dialog Semiconductor für Anwendungen, die ein haptisches Feedback erfordern.

Steuern Sie den Vibrationsmotor mit dem DA7280 über I2C, PWM oder eine Kombination aus drei Allzweck-Eingangspins. Durch die Verwendung unseres praktischen Qwiic-Systems ist kein Löten erforderlich, um ihn mit dem Rest Ihres Systems zu verbinden. Dennoch sind PTH-Pads im Abstand von 0,1" vorhanden, falls Sie lieber ein Breadboard verwenden möchten, um auf die I2C-, Power-, Interrupt- und Allzweck-Eingangspins des Treibers am Rand der Platine zuzugreifen.

Dieses Board eignet sich hervorragend für Projekte, die eine physische Anzeige benötigen, wenn ein Ereignis ausgelöst wird. Fügen Sie es zu Ihrer Fernsteuerung hinzu, um Sie zu benachrichtigen, wenn Ihr Roboter gegen eine Wand gefahren ist. Kombinieren Sie es mit einem Beschleunigungssensor, um Sie daran zu erinnern, Ihre Haltung zu korrigieren. Oder verwenden Sie ihn mit einem Abstandssensor, um Sie zu warnen, wenn ein Ninja auf Sie am Schreibtisch zugeht.

### Features:

- 2x Qwiic Anschluss Ports
- 1x Eingebauter LRA-Vibrationsmotor

### Dokumente:

- [Get Started with the SparkFun Qwiic Haptic Driver Guide](#)
- [Schaltplan](#)
- [Eagle-Dateien](#)
- [Platinenabmessungen](#)
- [Anschlussanleitung](#)
- Datenblatt
  - [LRA-Vibrationsmotor](#)
  - [DA7280 Treiber](#)
- [Arduino-Bibliothek](#)
- [GitHub Hardware Repo](#)

